

فهرست

عنوان	صفحه
۱ - الزامات ایمنی	۱
۲ - ابعاد کلی دستگاه	۲
۳ - مشخصات فنی	۳
۴ - تصویر کلی نصب شده	۴
۵ - بازرسی های اولیه	۵
۶ - نصب	۶
۷ - طریقه‌ی خلاص کردن جک	۷
۸ - مدار فرمان	۸
۹ - سیم بندی	۹
۱۰ - برنامه ریزی ریموت کنترل	۹
۱۱ - بلوک دیاگرام تنظیمات	۱۰
۱۲ - جدول تنظیمات	۱۱
۱۳ - بستن اضطراری	۱۱
۱۴ - قطعات یدکی	۱۲

بازوی محرک الکترومکانیکی

دفترچه راهنمای

۱ - الزامات ایمنی
هنگام نصب الزامات ایمنی زیر را رعایت فرمایید :

استفاده از دستکش صنعتی



استفاده از ماسک جوشکاری



قبل از استفاده از ابزار برش حفاظت آن را بگذارد



خطر برق گرفتگی



از نصب دستگاه در محیط های اشباح و یا در مجاورت لوازم قابل اشتعال
اکیدا خود داری کنید



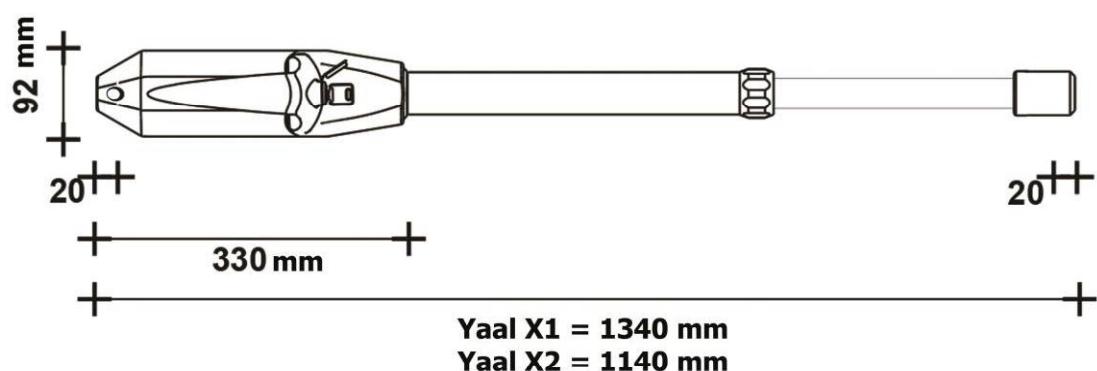
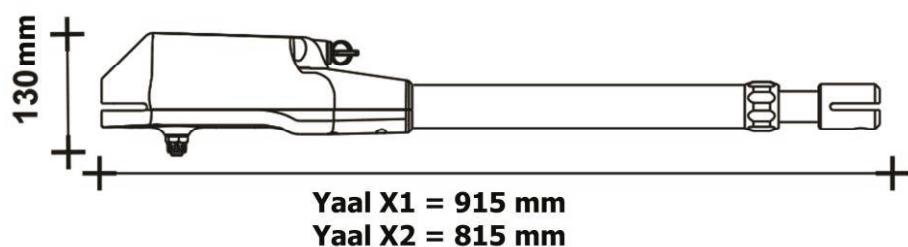
توجه به فاصله ایمنی



Security
Kala.ir

فروشگاه تجهیزات حفاظتی و امنیتی

۲ - ابعاد کلی دستگاه



Security
Kala.ir

فروشگاه تجهیزات حفاظتی و امنیتی

بازوی محرک الکترومکانیکی

دفترچه راهنمای



قبل از نصب ، دفترچه راهنمای را تماما و به دقت بخوانید . عدم توجه به نکات ذکر شده ممکن است منجر به استفاده غلط از دستگاه و در نتیجه موجب وارد آمدن آسیب های جدی به شخص یا دستگاه گردد . شرکت سازنده مسؤولیت هرگونه آسیب وارده و یا عدم کار کرد صحیح دستگاه را ناشی از عدم توجه به نکات ذکر در دفترچه راهنمای باشد برعهده نمیگیرد . شرکت حق هر کوئه تغییر و اصلاح دستگاه را بدون هرگونه اطلاعی برای خود محفوظ میدارد .

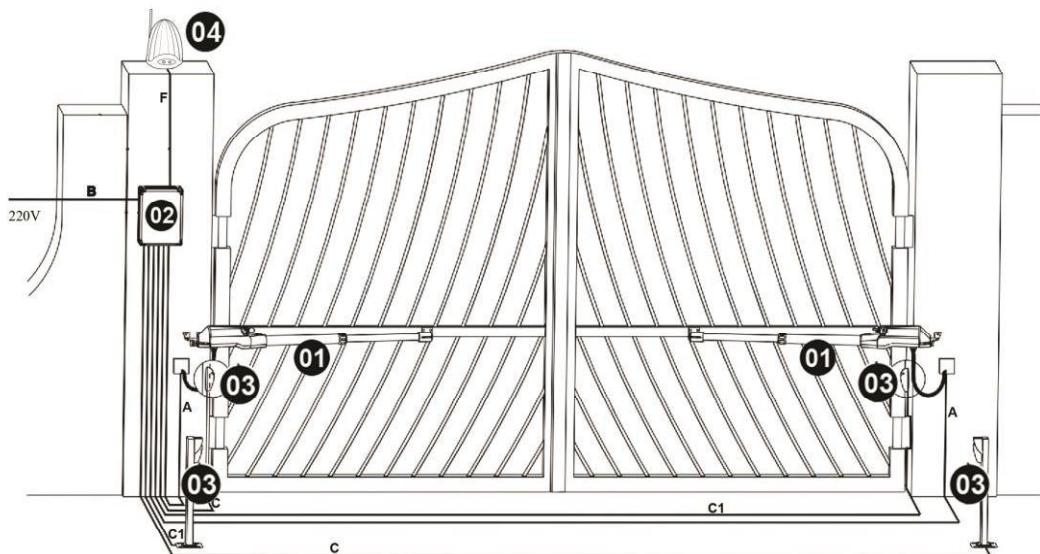
۳_ مشخصات فنی

X2 model	X1 model	واحد اندازه گیری	مشخصات
220	220	V	منبع تغذیه
300	300	W	قدرت موتور
1/2 - 1/7	1/2 - 1/7	A	جریان اسمی (آمپر)
135°C	135 °C	°C	حفظاًت گرمایشی
-35°C _ +80°C	-35°C _ +80°C	°C	دماًی کار
$\frac{10}{400}$	$\frac{10}{400}$	$\frac{\mu F}{V}$	ظرفیت خازن (میکروفاراد)
آلومینیوم با رنگ پلی استر	آلومینیوم با رنگ پلی استر		ساختار
300	400	mm	کورس پیشنهادی
"17	"21	sec	زمان کورس
3,00	4,00	mt	حداکثر طول هر لنجه
1400	1400	g/min	دور موتور
3000	3000	N	ماکزیمم نیروی رانش
دائم کار	دائم کار		بازوی محرکه
7	8	Kg	وزن بازو
350	400	Kg	قابلیت باز کردن هر لنجه
120°	120°	degree	ماکزیمم زاویه باز شو

بازوی محرک الکترومکانیکی

دفترچه راهنمای

۴_ تصویر کلی نصب شده



۲ - جعبه کنترل

۱ - بازوی محرک

۴ - فلاشر

۳ - چشم الکترونیک



Security
Kala.ir

فروشگاه تجهیزات حفاظتی و امنیتی

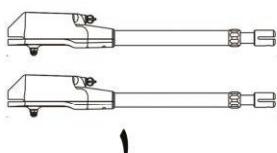
بازوی محرک الکترومکانیکی

دفترچه راهنمای

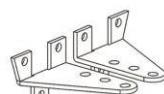
۵_ بازرسی های اولیه

ردیف	شرح قطعات	تعداد
۷	ریموت کنترل	۲
۸	فلاشر	۱
۹	چشمی	۲
۱۰	کلید خلاص گن	۲
۱۱	دفترچه راهنمای	۱

ردیف	شرح قطعات	تعداد
۱	بازوی محرک	۲
۲	پایه عقب	۲
۳	پایه جلو	۲
۴	پیم عقب	۲
۵	پیم جلو	۲
۶	جعبه کنترل	۱



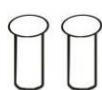
۱



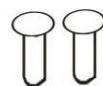
۲



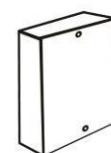
۳



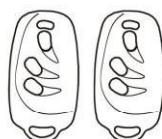
۴



۵



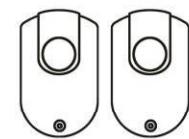
۶



۷



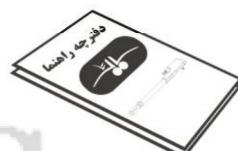
۸



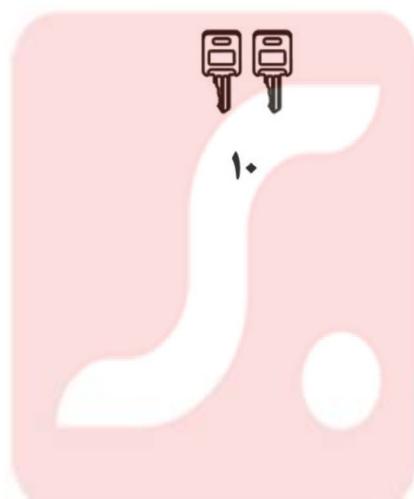
۹



۱۰



۱۱

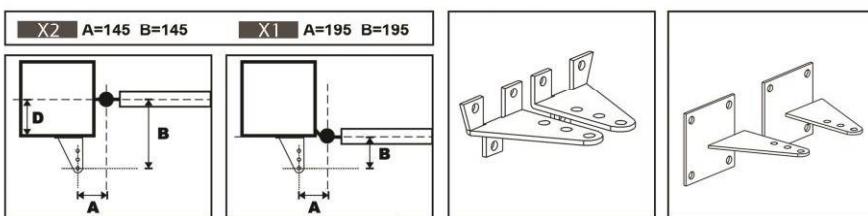


فروشگاه تجهیزات حفاظتی و امنیتی

دفترچه راهنمای

بازوی محرک الکترومکانیکی

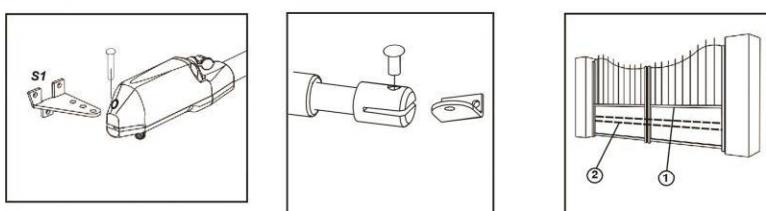
۶ - نصب



شکل ۲

بعد از پیدا کردن محل دقیق نصب بازوها، ابتدا ۲ عدد صفحه پلیت به قطر ۵ میلیمتر و اندازه 10×20 را با ۴ عدد مهره و رول بولت مناسب نصب و محکم کنید. (ترجیحاً به جای مهره و رول بولت از جوشکاری استفاده می‌شود)

محل قرارگیری پایه‌های عقب جک باید طبق اندازه‌های شکل ۱ و ۲ باشد. پس از انجام محاسبات، پایه‌ها را به صورت کاملاً صاف و تراز شده روی صفحه پلیت‌ها جوش دهید.

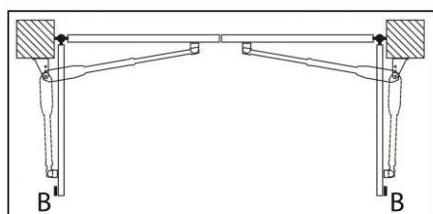


در مرحله‌ی بعد شما باید کورس جک را تا انتهای داخل ببرید سپس بازو را به وسیله‌ی پیم به برآکت عقب متصل کنید حال پایه‌ی جلوی جک را پیم به جک وصل کنید سپس درب را تا زاویه‌ی لازم (معمولاً ۹۰ درجه) باز کنید.

در این مرحله باید قراز را روی جک گذاشته و پس از قراز کردن، برآکت جلو را به درب جوش دهید

بازوی محرک الکترومکانیکی

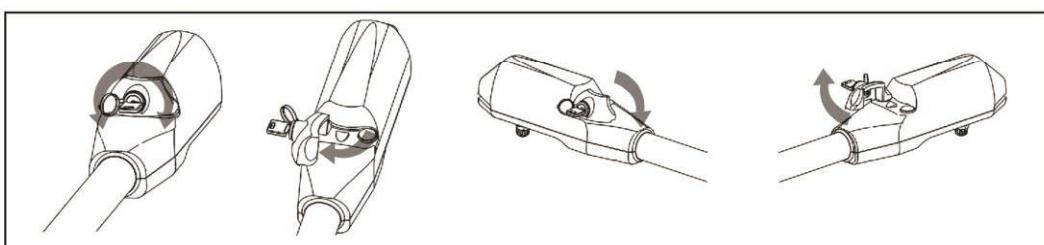
دفترچه راهنمای



علت باز کردن درب و جوش دادن پایه های جلو در این حالت این است که بعد از نصب ، درب ها بیشتر از زاویه‌ی موردنظر باز نشود . همانطور که در شکل میبینید وقتی درب ها به صورت کامل باز شده است کورس جک ها تمام شده و درب ها از زاویه‌ی موردنظر بیشتر باز نمیشوند .

اگر در هر شرایطی قادر به جمع کردن کورس و جوش دادن پایه های جلو در حالت باز بودن درب نبودید میتوانید از استپرهای محکم بر روی زمین استفاده کنید تا درب بیش از اندازه باز نشود و به جک فشار وارد نشود . همانطور که در شکل میبینید نقاط سیاه رنگی که با حرف B مشخص شده اند نشانگر استپرهای هستند .

۷ - طریقه‌ی خلاص کردن جک



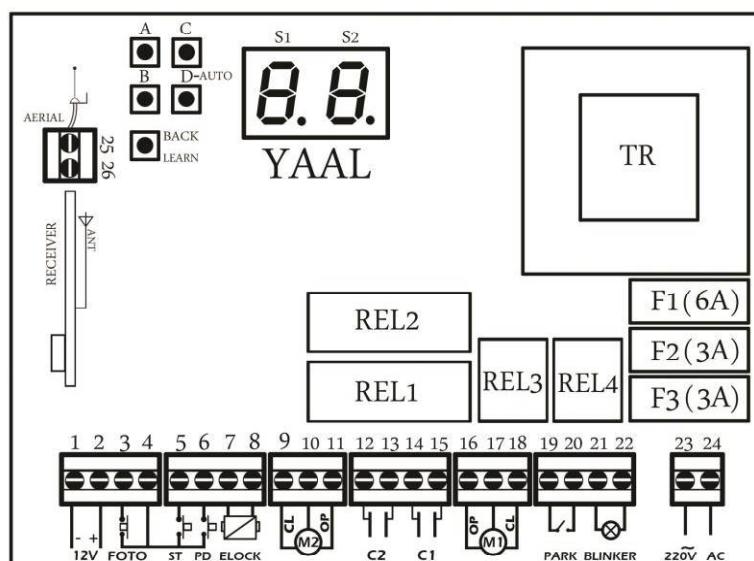
شما میتوانید در موقع مورد نیاز جک را از حالت اتوماتیک خارج کرده و درب را با حالت دستی باز و بسته کنید . برای خلاص کردن جک شما باید کلید را داخل قفل کنید و بعد از چرخاندن طبق شکل بالا درپوش را به سمت بیرون بکشید در این حالت جک خلاص است و شما میتوانید درب را با دست باز و بسته کنید .

برای برگرداندن جک به حالت اتوماتیک شما باید هر دو درب را به حالت بسته قرار دهید سپس درپوش را به حالت اول برگردانید و آن را قفل کنید حال کلید را بیرون بکشید و یک بار درب را به حالت اتوماتیک باز و بسته کنید .

بازوی محرک الکترومکانیکی

دفترچه راهنمای

۸- مدار فرمان



دکمه ها

ورود به منو اصلی	A
انتخاب منو / حرکت داخل منو به سمت پایین	B
اضافه کردن پارامتر / تحریک دستی	C
کم کردن پارامتر / تنظیم اتوماتیک	D
حرکت داخل منو به سمت بالا / کد دادن ریموت	Back\Learn

فیوز ها

فیوز ۶ آمپر	F1
فیوز ۳ آمپر	F2
فیوز ۳ آمپر	F3

ترمینال ها

تغذیه ۱۲ ولت سنسور چشمی	۱
تغذیه ۱۲ ولت سنسور چشمی	۲
تحریک سنسور چشمی	۳
مشترک	۴
تحریک دستی دولنگ	۵
تحریک دستی تک لنگه	۶
قفل برقی ۱۲ ولت	۷-۸
موتور ۲ (لنگه زیری)	۹-۱۰-۱۱
خازن موتور ۲	۱۲-۱۳
خازن موتور ۱	۱۵-۱۴
موتور ۱ (لنگه زیری)	۱۶-۱۷-۱۸
رله بارکینگ	۲۰-۱۹
فلاشر ۲۲۰ ولت	۲۱-۲۲
ورودی برق ۲۲۰ ولت	۲۳-۲۴
آنتن هوایی	۲۵-۲۶

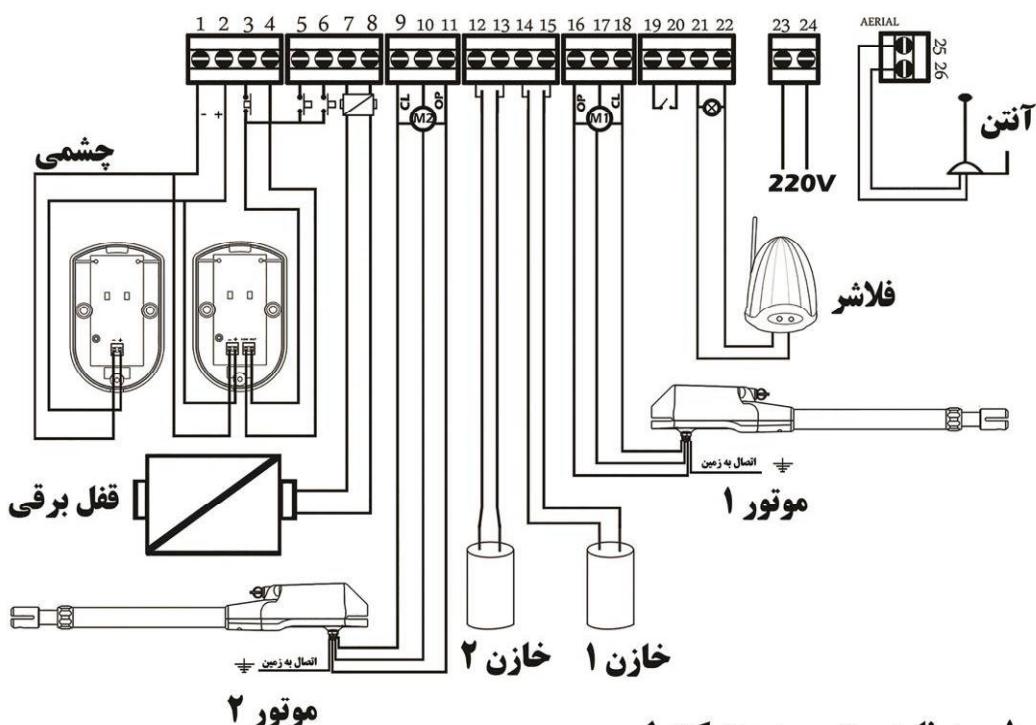


فروشگاه تجهیزات حفاظتی و امنیتی

بازوی محرک الکترومکانیکی

دفترچه راهنمای

۹ - سیم بندی



۱۰ - برنامه ریزی ریموت کنترل

ریموت به دو طریق قابل برنامه ریزی است :



۱ - کد دادن سریع ریموت:
با نگه داشتن ۳ تا ۴ دکمه LEARN صفحه نمایش به چرخش در می آید و با زدن یکی از دکمه های ریموت گد آن بصورت ۴ کافال ذخیره می شود.

۲ - کددادن ریموت از منو:
با ۲ بار زدن دکمه A وارد منو rA و با زدن دکمه B وارد منو Ln و با زدن دکمه C گزینه های زیر برای کددادن ریموت قابل انتخاب هستند.

LF : کددادن ریموت ۴ کانال
LA : بازوبسته کردن درب ۲ لنگه وریلی
Lb : بازوبسته کردن درب تک لنگه در حالت ۲ لنگه
LC : فرمان به رله پارکینگ
Ld : قفل کردن سیستم در زمان باز بودن درب

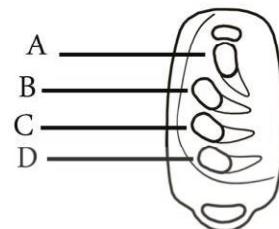
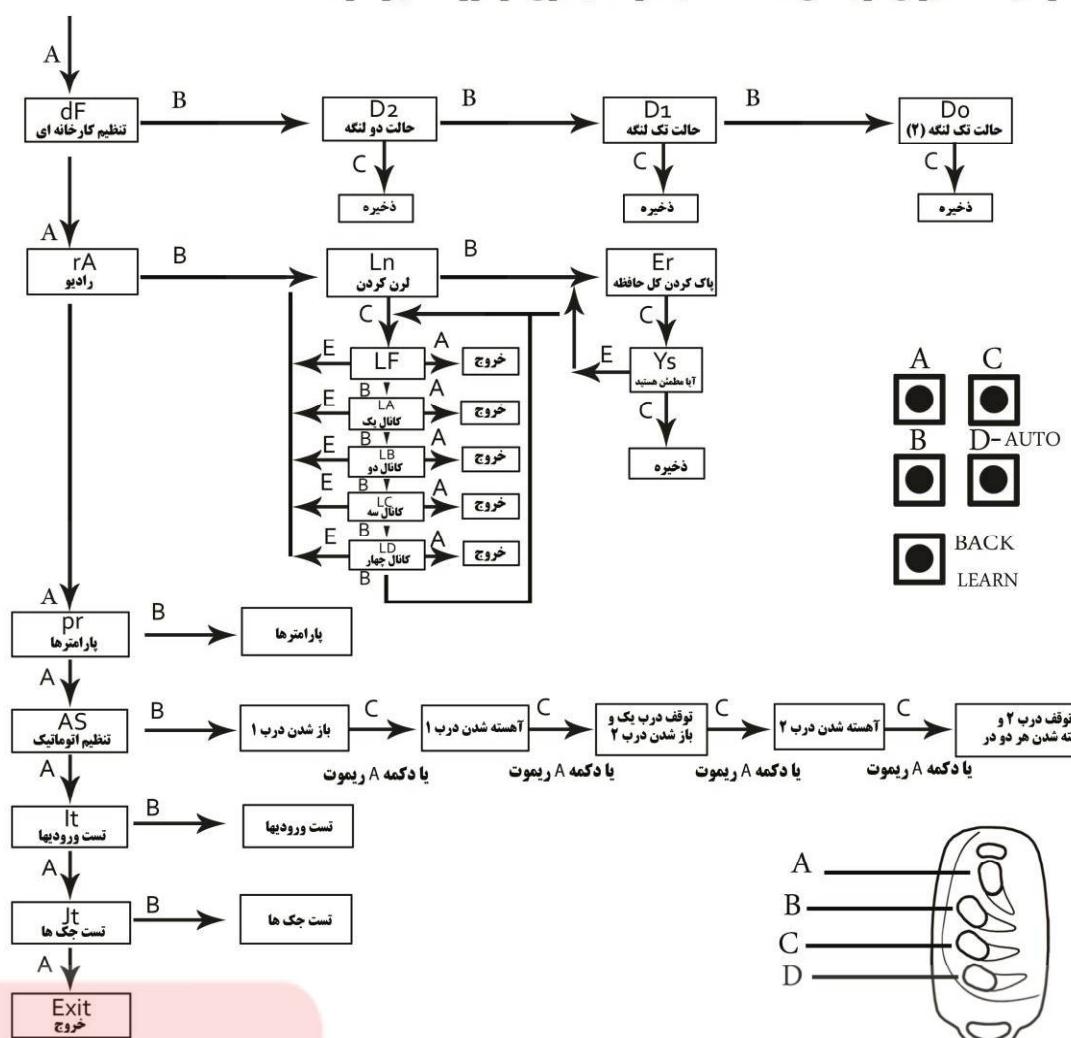
پاک کردن ریموت :

جهت پاک کردن همه کدهای ریموت ابتدا بايد توسط دکمه A وارد منو rA شوید سپس با فشردن دکمه B منو Er را انتخاب کنید و با فشردن دکمه C عبارت YS به معنای : آیا مطمئن هستید ؟ نمایان میگردد . با فشردن مجدد کلید C گلیه ریموت های موجود در سیستم پاک میگردد و در حین عملیات سونسگمنت به صورت چرخان در می آید

بازوی محرک الکترومکانیکی

دفترچه راهنمای

۱۱ - بلوک دیاگرام تنظیمات

وضعیت D_2 : برای درب های دولنگهوضعیت D_1 : برای درب های تک لنگهوضعیت D_0 : برای درب های تک لنگه که به سرعت بیشتری در دور کند نیاز دارند

همچنین برای دسترسی سریع به تنظیمات اتوماتیک میتوانید دکمه D را چند ثانیه نگه دارید تا تنظیمات اتوماتیک فعال شود

دفترچه راهنمای

بازوی محرک الکترومکانیکی

۱۲ - جدول تنظیمات

سه بار دکمه A را بزنید تا به گزینه Pr برسید سپس دکمه B را بزنید حال پارامتر های زیر قابل رویت است
میتوانید با زدن دکمه B به سمت باین و با زدن دکمه Back به سمت بالا بروید
میتوانید پارامتر دلخواه را با دکمه C انتخاب کنید و با دکمه های C و D پارامتر مورده نظر را تغییر دهید
برای خروج بدون ذخیره پارامترها دکمه A را بزنید و برای ذخیره ی پارامترها به گزینه SA بروید و دکمه C را بزنید

پارامتر	توضیحات	واحد	مینیمم	ماکریزم	پیش فرض	راهنمایی
O1	زمان بازشدن درب ۱	ثانیه	۱	۶۰	۲۰	
O2	زمان بازشدن درب ۲	ثانیه	۱	۶۰	۲۰	
C1	زمان بسته شدن درب ۱	ثانیه	۱	۶۰	۲۰	
C2	زمان بسته شدن درب ۲	ثانیه	۱	۶۰	۲۰	
A1	زمان آهسته بازشدن درب ۱	ثانیه	۱	۲۰	۵	
A2	زمان آهسته بازشدن درب ۲	ثانیه	۱	۲۰	۵	
B1	زمان آهسته بسته شدن درب ۱	ثانیه	۱	۲۰	۵	
B2	زمان آهسته بسته شدن درب ۲	ثانیه	۱	۲۰	۵	
C1	زمان استارت آهسته بسته شدن درب	ثانیه	۰	۰.۵	۰	
C2	زمان استارت آهسته بسته شدن درب	ثانیه	۰	۰.۵	۰	
T1	زمان استارت آهسته باز شدن درب ۱	ثانیه	۰	۰.۵	۰	
T2	زمان استارت آهسته باز شدن درب ۲	ثانیه	۰	۰.۵	۰	
N1	تنظیم دور آهسته درب ۱		۱	۴	۱	افزایش پارامتر دور کنترل
N2	تنظیم دور آهسته درب ۲		۱	۴	۱	افزایش پارامتر دور کنترل
Sp	توقف قبل از دور آهسته	فعال/غیر فعال			غیر فعال	صفر=غیر فعال
Ac	بسته شدن خودکار	ثانیه	۶X	۰	۲۰	صفر=غیر فعال
Cp	بسته شدن خودکار پس از چشم					صفر=غیر فعال
Dp	تأخر چشم عابر	دهم ثانیه	۰	۴۰	۶	
Od	تأخر در باز شدن	فعال/غیر فعال			فعال	
Cd	تأخر در بسته شدن			۹۹	۳	
Pd	درب تک لنگه	فعال/غیر فعال			غیر فعال	
Pt	کرس زمان تک لنگه		۰	۲۰	۰	
Us	میکرو سوییچ		۰	۲	۰	=۰ غیر فعال ۱=نرمال باز ۲=نرمال بسته
Cs	شار نهایی بسته شدن	فعال/غیر فعال			غیر فعال	
St	زمان فشار نهایی بسته شدن	ثانیه	۱	۵	۲	
Rs	شار ابتدایی باز شدن	فعال/غیر فعال			غیر فعال	
Np	قطع فرمان توقف در باز شدن	فعال/غیر فعال			فعال	
Fl	انتخاب فلاشر	فعال/غیر فعال			فعال	فعال=چشمک زن غیر فعال=ثبت
Pa	زمان رله پارکینگ	ثانیه	۶X	۰	۲۰	۰/۷= ثانیه تحریک
Sa	ذخیره پارامترها					

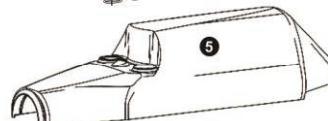
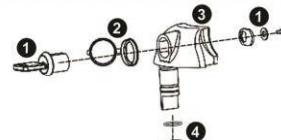
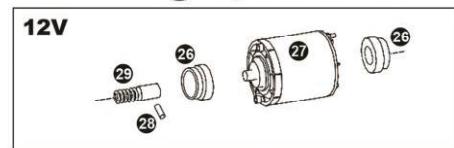
۱۳ - بستن اضطراری : (هنجام بروز خطای چشمی)

برای بستن درب هنگامیکه سنسور چشمی باز باشد یکی از دکمه های ریموت را ۳ ثانیه نگه دارید تا پیغام PH از صفحه نمایش پاک شود. سپس ۳۰ ثانیه فرصت دارید تا با زدن مجدد دکمه ریموت درب را بیندید.

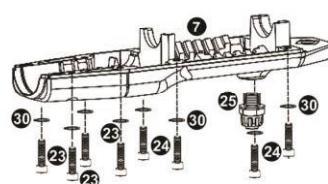
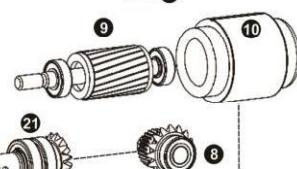
دفترچه راهنمای قطعات یارکی

بازوی محرک الکترومکانیکی

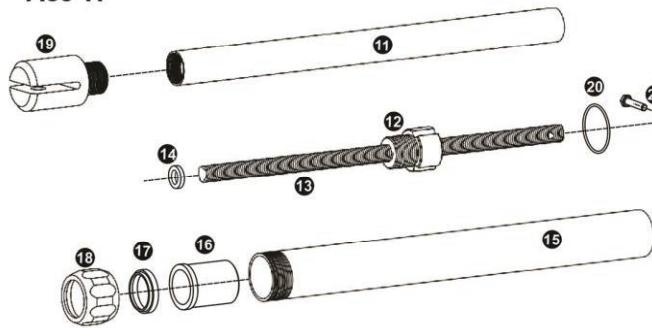
۱۴ - قطعات یارکی



— ۶ —



Ace TI



پیچ بلند	۲۳
پیچ کوفاه	۲۴
گلند	۲۵
بلبرینگ	۲۶
پوسته موتور	۲۷
پین	۲۸
ماردون	۲۹
واشر	۳۰

مهره ماردونی	۱۲
میله ماردونی	۱۳
واشر های پلاستیکی	۱۴
لوله آلومینیوم	۱۵
بوش پلاستیکی	۱۶
گردگیر	۱۷
مهره انتهای لوله	۱۸
جای نصب پین	۱۹
ارینگ	۲۰
شفت و بلبرینگ	۲۱
پین خاردار	۲۲

قفل خلاص کن	۱
درپوش پلاستیکی قفل	۲
جای قفل	۳
ارینگ	۴
پوسته بالایی جک	۵
خار	۶
پوسته زیرین جک	۷
چرخ دنده مخروطی	۸
روتور	۹
استاتور	۱۰
لوله	۱۱